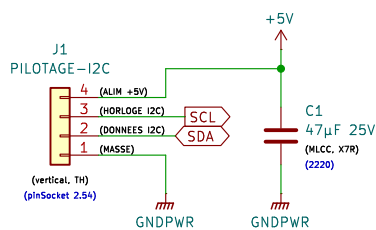
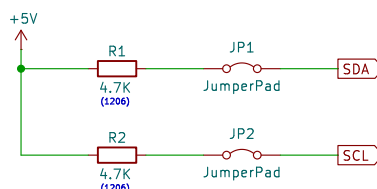


Bornier alim/pilotage I2C

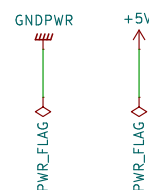


Pull-up I2C

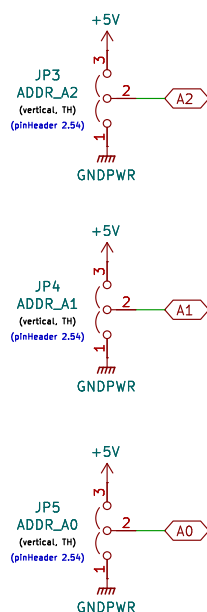


Les jumpers JMP1 et JMP2 permettent simplement de pouvoir "activer ou non" les résistances pull-up, selon si on les souhaite ou pas !

(pour ERC Kicad)



Sélecteurs d'adresse I2C

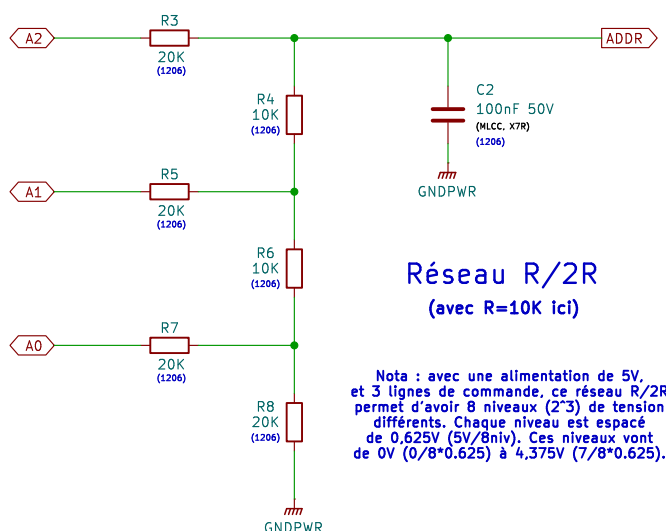


Remarque :
- comme l'adresse I2C de base de ce projet est 0x30
- et comme les 3 jumpers-inverseurs (JP3/JP4/JP5), permettent d'avoir jusqu'à 8 choix différents (2³)

Alors les 8 adresses I2C possibles pour ce projet sont :

A2	A1	A0	Adresse I2C
0	0	0	0x30
0	0	1	0x31
0	1	0	0x32
0	1	1	0x33
1	0	0	0x34
1	0	1	0x35
1	1	0	0x36
1	1	1	0x37

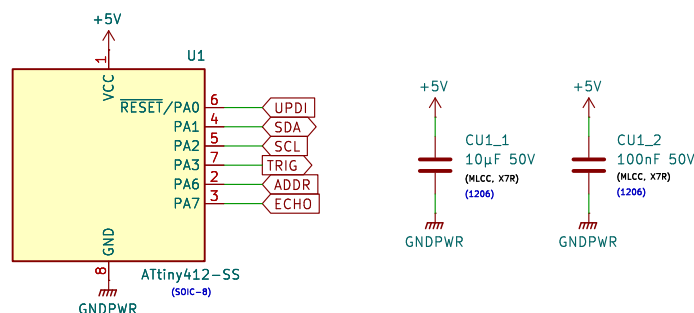
Convertisseur numérique/analogique



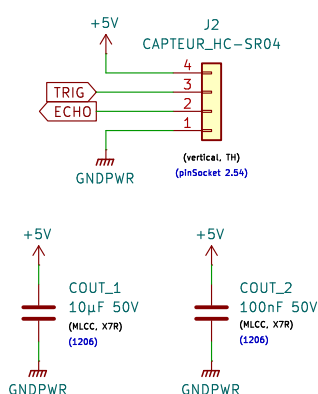
Réseau R/2R
(avec R=10K ici)

Nota : avec une alimentation de 5V, et 3 lignes de commande, ce réseau R/2R permet d'avoir 8 niveaux (2³) de tension différents. Chaque niveau est espacé de 0.625V (5V/8niv). Ces niveaux vont de 0V (0/8*0.625) à 4.375V (7/8*0.625).

Microcontrôleur (ATtiny412)



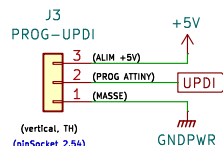
Capteur HC-SR04



Trous de montage



Bornier alim/prog



BY-NC-ND 4.0 CC (<https://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/deed.fr>)
Jérôme TOMSKI (<https://passionelectronique.fr/>)

Sheet: /

File: Adaptateur_I2C_pour_capteur_HC-SR04_V1b.kicad_sch

Title: Adaptateur I2C pour capteur HC-SR04

Size: A4

Date: 2026-05-10

KiCad E.D.A. 9.0.9

Rev: V1b

Id: 1/1